

## Ficha técnica

## ZIGBEE Regulador

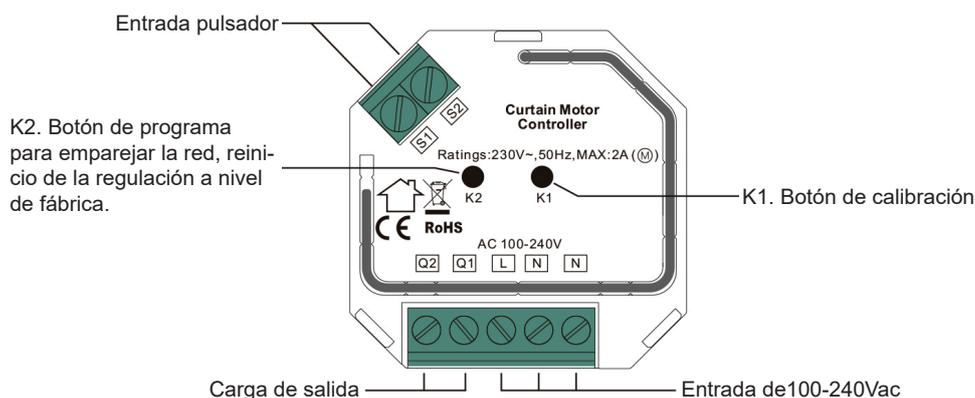


<b>Nombre</b>	LICONTROLSTORE
<b>Descripción</b>	Control de motores para cortinas para control ZIGBEE 3.0, con 1 salida de 2A. Control preciso, admite encendido / apagado y regulación de nivel. Admite red Zigbee autoconformada sin coordinador. Admite el modo de búsqueda y vinculación para vincular un control remoto ZigBee. Admite la función de energía verde zigbee y puede unir máx. 20 controles remotos.
<b>Aplicaciones</b>	Regulación 1 canal ZIGBEE por corte de fase
<b>Referencia</b>	LICONTROLSTORE
Voltage de entrada	100-240Vac
Voltage de salida	100-240Vac
Corriente de salida	2A máx.
Frecuencia	Zigbee
Rango de temperatura	-20°C - +50°C
Indice de protección	IP20
Dimensiones (LxAxh)	45x45x20mm

LUXLIGHT se reserva el derecho de modificar las especificaciones



### Descripción



### Advertencias de seguridad

- NO haga la instalación con el equipo encendido.
- NO exponga el dispositivo a la humedad y al exceso de temperatura.

### Instalación y operatividad

#### 1. Realice el cableado según esquema de conexión.

Este dispositivo ZigBee es un receptor inalámbrico que se comunica con una variedad de sistemas compatibles con ZigBee. El receptor recibe y es controlado por señales de radio inalámbricas del sistema compatible ZigBee.

Los clústeres ZigBee que admite el dispositivo son los siguientes:

Grupos de entrada

- 0x0000: Básico • 0x0003: Identificar • 0x0004: Grupos • 0x0005: Escenas
- 0x0006: encendido / apagado • 0x0008: control de nivel • 0x0b05: diagnóstico

Grupos de salida

- 0x0019: OTA

El dispositivo admite la actualización de firmware a través de OTA y adquirirá nuevo firmware del controlador zigbee o hub cada 10 minutos de forma automática.

#### 2. Calibración de posicionamiento

La calibración es un proceso durante el cual un controlador de motor de cortina aprende la posición de los interruptores de límite y las características del motor. La calibración es obligatoria. Conecte el controlador al motor de acuerdo con el diagrama de cableado, la calibración para diferentes tipos de cortina es la siguiente:

### Compatible con:

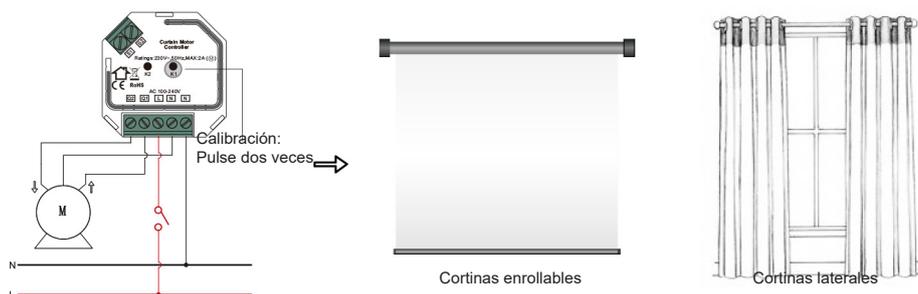


LIRGBMOZG Control remoto ZG mono-color, 1 zona, 4 escenas

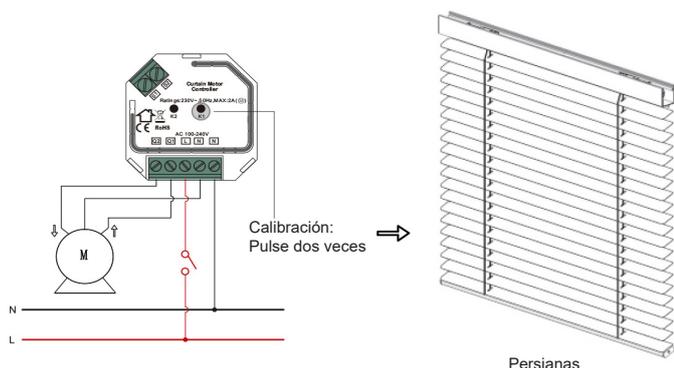




1. Cortinas enrollables y cortinas laterales: presione brevemente el botón K1 dos veces, la calibración comienza automáticamente.



2. Persianas: presione brevemente el botón K1 tres veces, la calibración comienza automáticamente.



### 3. Emparejamiento de red Zigbee a través de Coordinador o Hub (agregado a una red Zigbee)

Paso 1: Elimine el dispositivo de la red zigbee anterior si ya se había agregado; de lo contrario, el emparejamiento puede fallar. Consulte la sección "Restablecimiento manual de fábrica".

Paso 2: Desde su controlador ZigBee o interfaz, elija agregar un dispositivo e ingrese al modo de emparejamiento como instruido por el controlador.

Paso 3: Restablezca la energía del dispositivo para configurarlo en modo de emparejamiento de red, que dura 15 segundos, una vez agotado el tiempo, repita este paso.

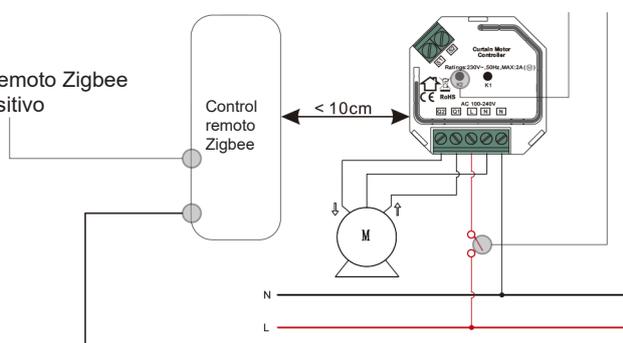
Paso 4: Habrá respuesta del motor cuando el controlador se agregue a la red correctamente. Entonces el dispositivo aparecerá en el menú de su hub y se puede controlar a través del controlador o la interfaz.

### 4. Enlace a un control remoto Zigbee

**Paso 1: Método 1:** Presione brevemente el botón K2 4 veces (o reinicie la energía del dispositivo 4 veces para iniciar Touchlink, la puesta en servicio del enlace táctil durará 180 segundos, una vez agotado el tiempo, repita este paso).

**Método 2:** Restablezca la energía del dispositivo, para iniciar la puesta en servicio del enlace táctil después de 15S si el dispositivo no se ha agregado a una red zigbee, el enlace táctil dura 15S. O comience de inmediato si se agregó a una red, touchlink dura 180S. Una vez agotado el tiempo, repita este paso.

Paso 2: Acerque el control remoto Zigbee a menos de 10cm del dispositivo



Paso 3: Configure el control remoto en la puesta en marcha Touchlink, Consulte el manual del control remoto correspondiente para saber cómo hacerlo.

Paso 4: El control remoto indicará si ha habido un enlace exitoso.

Nota:

- 1) Directamente TouchLink (ambos no agregados a una red ZigBee), cada dispositivo puede vincularse con 1 control remoto.
- 2) TouchLink después de que ambos se hayan agregado a una red ZigBee, cada dispositivo se puede vincular con máx. 30 controles remotos.
- 3) Para controlar tanto por control remoto como por concentrador, primero agregue el control remoto y el dispositivo a la red y luego TouchLink.
- 4) Después de TouchLink, el dispositivo se puede controlar mediante los controles remotos vinculados y el concentrador Zigbee juntos.



### 5. Eliminación de una red Zigbee a través de la interfaz del coordinador o del concentrado

Desde su controlador ZigBee o interfaz de concentrador, elija eliminar o restablecer el dispositivo según las instrucciones

### 6. Restablecimiento manual de fábrica

Paso 1: Presione brevemente el botón K2 5 veces de forma continua (o reinicie la alimentación del dispositivo 5 veces de forma continua).

Nota: 1) Si el dispositivo ya está en la configuración predeterminada de fábrica, no hay ninguna indicación cuando se restablece de fábrica nuevamente.

2) Todos los parámetros de configuración se restablecerán después de que el dispositivo se restablezca o se elimine de la red

### 8. Restablecimiento de fábrica a través de un control remoto Zigbee (Restablecimiento táctil)

Nota: asegúrese de que el dispositivo ya esté agregado a una red, el control remoto agregado a la misma red y no agregado a otra red.

Paso 1: Presione brevemente el botón K2 4 veces de forma continua (o restablezca la energía del dispositivo 4 veces) para iniciar TouchLink Puesta en servicio, que dura 180 S, una vez agotado el tiempo, repita este paso.

Paso 2: traiga el control remoto dentro de los 10 cm del dispositivo.

Paso 3: Configure el control remoto en el procedimiento de reinicio táctil para reiniciar el dispositivo, consulte el manual remoto correspondiente para aprender cómo.

Paso 4: Habrá una indicación en el control remoto para reinicio exitoso.

### 9. Modo de búsqueda y enlace

Paso 1: presione brevemente el botón K2 3 veces (o reinicie la energía del dispositivo (nodo iniciador) 3 veces) para iniciar la búsqueda y vincular el nodo de destino, el modo de búsqueda y vinculación dura 180S, una vez que se agote el tiempo de espera, repita este paso.

Paso 2: configure el remoto (nodo de destino) en el modo de búsqueda y enlace, y habilítelo para encontrar y vincular el iniciador, consulte el manual del control remoto correspondiente.

Paso 3: Deberá haber una indicación en el control remoto de que vincula el dispositivo con éxito y puede controlarlo entonces.

Nota: asegúrese de que el dispositivo y el control remoto ya se hayan agregado al mismo concentrador Zigbee que admite buscar y vincular.

### 10. Configure una red Zigbee y agregue otros dispositivos a la red (no se requiere coordinador)

Paso 1: Presione brevemente el botón K2 4 veces (o reinicie la energía del dispositivo 4 veces) para permitir que el dispositivo configure una red zigbee para descubrir y agregar otros dispositivos, el modo de descubrimiento y adición dura 180 segundos, una vez agotado el tiempo, repita este paso.

Paso 2: configure otro dispositivo, control remoto o panel táctil en modo de emparejamiento de red y emparejamiento con la red, consulte sus manuales.

Paso 3: empareje más dispositivos y controles remotos a la red como desee, consulte sus manuales.

Paso 4: vincule los dispositivos agregados y los controles remotos a través de Touchlink para que los dispositivos puedan ser controlados por los controles remotos, consulte sus manuales.

Nota: 1) Cada dispositivo agregado puede vincularse y ser controlado por máx. 30 controles remotos agregados.

2) Cada control remoto agregado puede vincular y controlar máx. 30 dispositivos agregados.

### Diagrama de conexión

Notas para los diagramas:

L - terminal para el cable de fase

N - terminal para el cable de neutro

S1 - terminal para interruptor No. 1

S2 - terminal para interruptor No. 2

Q1 - terminal de salida no. 1 para motor eléctrico

Q2 - terminal de salida no. 2 para motor eléctrico

K1 - botón de calibración de posicionamiento

K2 - botón de programa para emparejamiento de red, enlace táctil, restablecimiento de fábrica

